÷:.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出層公開番号

特開平8-115416

(43)公開日 平成8年(1998)5月7日

(51) Int CL*

識別記号

庁内整理番号

FI

技術表示箇所

G06T 3/40

9/00

9/20

G06F 15/68

355 K

330 Q

審査請求 未請求 請求項の数6 OL (全14頁) 最終頁に続く

(21) 出願番号

(22)出題日

44.

特留平6~250868

平成6年(1994)10月17日

(71) 出題人 000001007 2 2

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72) 発明者 石田 良弘

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャ

ノン株式会社内

(72)発明者 古賀 慎一郎

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 重枝 伸之

東京都大田区下丸子3丁目30番2号。 キヤ

ノン株式会社内

(74)代理人 井理士 大塚 康徳 (5)1名)

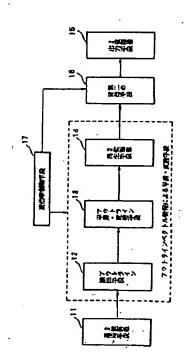
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 回便処理装置及び方法

(57) 【要約】

【目的】輪郭ベクトルで表現された画像を縮小する際に も、元の画像に忠実に変倍する。

【構成】 2値画像獲得手段11により獲得された2値画 像から、アウトライン抽出手段により輪郭ベクトルが抽 出される。アウトライン平滑変倍手段13は、輪郭ペク トルで表現された画像を平滑化し、変倍する。この際の 変倍率は、第2の変倍手段16の変倍率と合成した変倍 率が所望の変倍率となるよう、変倍制御手段17により 制御する。平滑化、変倍された画像データは、2位画像 再生手段14により2値画像に変換される。その2値画 像は、第2の変倍手段16により変倍される。ここでの 変倍率は、平滑変倍手段13の変倍率が1以上となるよ うにぶことが望ましい。これにより、ベクトルで表現さ れた画像データの変倍は拡大に限られ、縮小時の、原面 像に対して忠実度を失ったり、余計なデータを処理する 必要があるといった弊害を防止することができる。



BEST AVAILABLE COPY

【特許請求の範囲】

【請求項1】 2値画像から輪郭ベクトルを抽出する抽出手段と、

該第1の変倍手段により変倍された輪郭ペクトルから2 値画像を再生する再生手段と、

該再生手段により再生された2値画像を変倍する第二の 変倍手段と、

前記第一の変倍手段による変倍率と、第二の処理手段に 10 よる変倍率とを合成した変倍率が、所望の倍率となるように、前記第1の変倍手段と第2の変倍手段とを制御する制御手段と、

を其備する事を特徴とする画像処理装置。

【請求項2】 前記第1の変倍手段は、拡大処理を実行する拡大手段である事を特徴とする請求項1に記載の画像処理装置。

【請求項3】 前記第二の変俗手段は、縮小処理を実行する縮小手段である事を特徴とする請求項1又は2に記載の面像処理装置。

【請求項4】 2値画像から輪郭ベクトルを抽出する抽出工程と

輪郭ベクトルで表現された画像データを変倍する第一の 変俗工程と、

政第1の変倍工程により変倍された輪郭ペクトルから2 値画像を再生する再生工程と、

該再生工程により再生された 2 値画像を変形する第二の 変筒工程と、

前記第一の変倍工程による変倍率と、第二の処理工程に よる変倍率とを合成した変倍率が、所望の倍率となるよ 20 うに、前記第1の変倍工程と第2の変倍工程とを制御す る制御工程と、

を具備する事を特徴とする画像処理方法。

【請求項5】 前記第1の変倍工程は、拡大処理を実行する拡大工程である事を特徴とする請求項4に記載の面像処理方法

【請求項6】 前記第二の変俗工程は、縮小処理を実行する縮小工程である事を特徴とする請求項4又は5に記載の画像処理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、ディジタル2値画像の 変倍処理、特に縮小処理に関し、輪郭情報を用いて高品 質な変倍画像を得る画像処理装置及び方法に関するもの である。

[0002]

【従来の技術】この種の装置として、本願出願人は既に、特願平3-345062号(従来例①)或いは特願 平4年169581号(従来例②)として提出している。 【0003】これらの投來は、何れも2値画像を変俗して出力する場合に、2値画像そのものを変俗するものではなく、2値画像の輪郭情報を抽出し、その抽出した輪郭情報に基づいて変倍画像を生成する事により高品質な画像を得るためになされたものである。

【0004】具体的には、特額平3~345062号(従来例①)は、2値画像からアウトラインベクトルを抽出し、該抽出したアウトラインベクトル表現の状態で所望の倍率(任意)で滑らかに変倍されたアウトラインベクトルを作成し、この滑らかに変倍されたアウトラインベクトルから2値画像を再生成する。これによって、所望の倍率(任意)で変倍された高画質のディジタル2値画像を得ようとするものである。

【0005】以下に、その主要部を概説する。図9は、 特額平3-345062号に開示された特徴を最も良く 表している図である。

【0006】同図において、1は変倍処理対象のデジタル2値画像を獲得し、ラスター走査形式の2値画像を出力する2値画像変得手段、2はラスター走査形式の2値画像から粗輪郭ベクトル(平滑化・変倍処理を施す前のアウトラインベクトル)を抽出するアウトライン抽出手段、3は粗輪郭ベクトルデータをベクトルデータ形態で平滑化及び倍率処理を行うアウトライン平滑・変倍手段、4はアウトラインペクトルデータからラスター走査形式の2値画像データを再現する2値画像再生手段、5はラスター走査型の2値画像データを表示したり、ハードコピーを取ったり、或いは、通信路等へ出力したりする2値画像出力手段である。

【0007】2値画像獲得手段1は、例えば、原稿画像を2値画像として読み取り、ラスター走変形式で出力する公知のラスター走査型2値画像出力装置で構成される。アウトライン抽出手段2は、例えば、本願出願人が先に提案している特願平2-281958号に記載の装置で構成される。

【0008】図10は2値画像獲得手段1から出力され るラスター走査型の2

値画像データの走査形態を示して おり、かつ、アウトライン抽出手段2が入力するラスタ ー走査型の2値画像データの走査形態をも示している。 かくの如きの形式で、2値画像獲得手段1により出力さ 40 れるラスター走査型の2値画像データをアウトライン抽 出手段2は入力する。尚、図10において、101は、 ラスター走査中の2値画像のある画素を示しており、1 02は、この面表101の近傍8面素を含めた9面素質 域を表わしている。先に述べた、特額平2-28195 8号に記載のアウトライン抽出手段は、注目画素をラス ター走査順に移動させ、各注目画素に対し、9画素領域 102における各面素の状態(白面素かもしくは黒面素 か) に応じて、注目面素と、注目面素の近隣面素の間に 存在する輪郭辺ベクトル(水平ベクトルもしくは垂直ベ 50 クトル)を検出し、輪郭辺ペクトルが存在する場合に

٠,

1.7

は、その辺ベクトルの始点座標と向きのデータを抽出し て、それら辺ベクトル間の接続関係を更新しながら、租 輪郭ペクトルを抽出していくものである。

【0009】図11に、注目画素と注目画素の近接面素 間の輪郭辺ベクトルの抽出状態の一例を示した。同図に おいて、△印は垂直ベクトルの始点を扱わし、○印は水 平ベクトルの始点を表わしている。

【0010】図12に上述したアウトライン抽出手段に よって抽出された粗輪郭ベクトルループの例を示す。こ こで、格子で区切られる各升目は入力画像の面素位置を 10 示していおり、空白の升目は白面素、点模様で埋められ た丸印は黒画素を意味している。図11と同様に、△印 は垂直ベクトルの始点を表わし、〇印は水平ベクトルの 始点を表わしている。

【0011】図12の例でわかる様に、アウトライン抽 出手段では、果圃素の連結する領域を、水平ベクトルと 抽出ベクトルが交互(必ず交互になる)に連続する組輸 郭ベクトルループとして抽出する。 ただし、ここでは抽 出処理を進める方向は、その進む向きに対して右側が黒 <u> 画</u>素領域となる様にしている。また、各租輪郭ベクトル 20 の始点は、入力画像の各画素の中間位置として抽出され る。つまり、各画素の存在位置を整数 (x, y) で汲わ した場合、抽出されるベクトルの始点はそれぞれの座標 値に0、5を加えた値、或いは0、5を減じた値を取 る。より詳しく説明すれば、原面中の1面素巾の線部分 もど有意な幅を持った粗輪郭ループとし抽出される。こ のように抽出された粗輪郭ベクトルループ群は、図13 に示すようなデータ形式で図9のアウトライン抽出手段 2より出力される。すなわち、面像中より抽出された総 租輪郭ループ数 a と、第1輪郭ループから第 a 輪郭ルー ブまでの各粗輪郭ループデータ群からなる。各粗輪郭ル ープデータは、粗輪郭ループ内に存在する輪郭辺ペクト ルの始点の総数(輪郭辺ベクトルの総数とも考える事が できる)と、ループの構成している順番に各輪郭辺ベク トルの始点座標(x 座方値,y 座標値)の値(水平ベク トルの始点及び垂直ベクトルの始点が交互に並ぶ) の列 より構成されている。

【0012】さて、次に図9で示されるアウトライン平 滑点変倍手段3では、前記アウトライン抽出手段2より 出力される租輪郭ベクトルデータ(図13参照)を入力 し、その平滑化及び所望の倍率への変倍処理をアウトラ インベクトルデータ (座標値) の形態上で実施する。図 14に、アウトライン平滑・変倍手段のさらに詳しい構 成を示す。図14において、310は変倍の倍率設定手 段、320は第一平滑化・変倍手段である。第一平滑化 ・変倍手段は、倍率設定手段310により設定した倍率 で、入力した粗輪郭データを平滑化及び変倍処理する。 処理結果は、第二平滑化手段330において、さらに平 滑化を行い最終出力を得る。

\$ 1.

プスイッチや、ダイヤルスイッチ等で設定されている位 を、第一平滑化・変倍手段に渡すものでも良いし、何か 外部よりI/F (インターフエース)を介して提供され る等の係形式を取っても良く、入力として与えられる面 像サイズに対し、主走査(横)方向、副走査(能)方向 独立に、それぞれ何倍にするかの情報を与える手段であ

【0014】第一平消化・変倍処理手段320は、倍率 設定手段310からの倍率情報を得て、平滑化・変倍処 理を行う。

【0015】図15に、アウトライン平滑・変倍手段3 を実現するハードウェア構成例を示す。 図15におい て、71はCPU、72はディスク装置、73はディス クI/O、74はCPU71の動作処理手順を記憶して いるROMである。75は[/Oポート、76はRAM (ランダムアクセスメモリ)、77は上記の各プロック を接続するパスである。

【0016】図9のアウトライン抽出手段2の出力は、 図13に示すデータ形式でディスク装置72にファイル (粗輪郭ペクトルデータ) として記憶される。

【0017】CPU71は、図16に与えられる手順で 動作し、アウトライン平滑・変倍の処理を実行する。

【0018】先ず、ステップS1でディスクI/O13 を経由して、ディスク装置72に格納された粗輪郭デー タを読み出して、RAM16中のワーキングメモリ領域 (図示せず) に読み込む。次に、ステップS2において 第一平滑化及び倍率処理を行う。

【0019】第一平滑化処理は、粗輪郭データの各別ル ープ単位で行われる。各租輪郭データの各輪郭辺(水平 ベクトル、もしくは垂直ベクトル) ベクトルに順次者目 してゆき、各着目輪郭辺ペクトルに対し、それぞれその 前後のペクトル高々3本まで(即ち、着目辺の前に3 本、着目辺自体、それに着目辺の後に3本の合計高々7 本までの辺ペクトル)の互いに連続する辺ペクトルの長 さと向きの組み合わせによってパターンを分けて、それ ぞれの場合に対して、着目辺に対する第一平滑化結果と なる第一平滑化後の輪郭点を定義してゆく。そして、第 一平滑化後の輪郭点の座標値及びその輪郭点が角の点な のか否かを示す付加情報(以下、角点情報と称す)を出 カする。ここで言う角の点とは、意味のある角に位置す る点をいい、ノイズその他の要因でギザギザした部分や ノッチなどによる角の点は除かれる。さて、角の点と判 定された第一平滑化後の輪郭点 (以降、角点と称す) は、後の第二平沿化によっては平沿化されない点、すな わち、その位置で不動点として扱われる。また、角の点 と判定されなかった第一平滑化後の輪郭点(以降、非角 点と称す)は、後の第二平滑化によってさらに平滑化さ れることになる。

【0020】図17にこの様子、即ち、着自粗輪郭辺べ 【Q013】倍率設定手段310は、あらかじめディッ ω クトルD1と、着目粗輪郭辺ベクトルの前の3本の辺ベ

クトルDI-1, D1-2, D1-3及び、着日租輪郭辺ベクト ルの後の3本の辺ベクトルDi+1, Di+2, Di+3の様子 と、着目DIに対して定義される第一平滑化後の輪郭点 の要素を示している。

【0021】以上、第一平滑化の処理内容を説明した。 第一平滑化後のデータは、RAM76の所定領域上に順 次構築されていく。かくして、図16のステップS2の 処理を終えて、CPU12は、ステップS3の第二平滑 化の処理を行う。

【0022】第二平滑化は、第一の平滑化後のデータを 入力し、それを処理する。即ち、閉ルーブ数、各閉ルー プ毎の輪郭点数、各閉ループ毎の第一平滑化済の輪郭点 の座標値データ列、及び、各閉ループ毎の第一平清化済 の輪郭点の付加情報データ列を入力して、第二平滑化後 の翰郭点データを出力する。

【0023】第二平滑化後の輪郭データは、図18に示 す様に、閉ループ数、各閉ループ毎の輪郭点数テープ ル、各閉ループ毎の第二平滑化済の輪郭点の座標値デー 夕列より構成される。

【0024】以下、図19を用いて、第二平滑化処理の 20 概要を説明する。第二平滑化は、第一平滑化同様、輪郭 ループ単位に処理され、かつ各輪郭ループ内において は、各輪郭点毎に処理が進められる。

【0025】各輪郭点について、注目している輪郭点が 角点である場合は、入力した輪郭点座標値そのものを、 その注目輪郭点に対する第二平滑化済の輪郭点座標デー タとする。つまり、なにも変更しない。

【0026】また、注目している輪郭点が非角点である 場合は、前後の輪郭座標値と、注目する輪郭点の座標値 との加重平均により求める座標値を、注目している輪郭 30 点に対する第二平滑化済の輪郭点座標値とする。即ち、 非角点である注目入力輪郭点をPi (xi, yi) と し、Pi の入力輪郭ループにおける直前の輪郭点をPi-1 (xi+l, yi+l)、直後の輪郭点をPi+l (xi+l , yi+1) とし、さらには注目入力輪郭点 Pi に対す る第二平滑化済の輪郭点をQ1 (x'i, y'i)とす ると、

 $x' i = k(-1 \cdot x(-1) + k(-1) \cdot x(-1) + k(-1) \cdot x(-1)$ $y_{k}^{*} i = k_{i-1} \cdot y_{i-1} + k_{i} \cdot y_{i} + k_{i+1} \cdot y_{i+1}$ として算出する。ここで、ki-l = ki+l = 1/4, k 40

【0027】図19において、点P0、P1、P2、P 3. P4 は、入力である第一平滑化済に連続する輪郭点 列の一部であり、P0 及びP4 は角点、P1 . P2 及び P3は非角点を示している。この時の処理結果が、それ ぞれ点Q1 、Q2 、Q3 、Q4で示されている。P0 及 びP4 は角点であるから、それらの座標値が、そのまま それぞれQ0 及びQ4 の座標値となる。また点Q1 は、 PO . Pl . P2 から上述した式に従って算出した値を 座標値として持つ。同様に、Q2 はP1 、P2, P3 か so て画質が向上するものの、まだまだ改良の余地がある。

らQ3 はP2 , P3 , P4 から上式に従って算出した値 を座標値として持つ。

【0028】かくの如き処理を、CPU11はRAM1 6上の所定領域にある第一平滑化済に輪郭データに対す る第2平滑化処理を施す。この処理は、第1ループから 順位、第2ループ、第3ループと、ループ毎に処理を進 め、全てのループに対して処理が終了することにより、 第二平滑化の処理を終了する。毎ループの処理内では、 第1点から順に第2点、第3点と処理を進め、全ての当 这ループ内の翰郭点に対しての①式に示した処理を終え ると、当該ループの処理を終え、次にループに処理を進 めてゆく。

【0029】尚、ループ内にし個の輪郭点が存在する場 合、第1点の前の点とは第1点のことであり、また第1 点の後の点とは第1点のことである。以上、第三平滑化 では、入力する第一平滑化済輪郭データと同じ総ループ を数を持ち、かつ、各ループ上の輪郭点数を変わらず、 同数の輪郭点データが生成される。 CPU72は、以上 の結果をRAM76の別領域もしくは、ディスク装置7 2上に図18に示した形態で出力し、第二平滑化処理の (ステップS3) の処理を終了する。

【0030】次に、CPU71はステップS4へ進み、 第二平滑化の結果得られたデータを、1/075を介し て2値画像再生手段4~転送して、図16に示したその 一連の処理を終える。

【0031】2値画像再生手段4は、例えば、本出順人 により先に提案されている特願平3-172098号に 記載の装置で構成できる。該装置によれば、【/Oを介 して転送された、第二平滑化済に輪郭データを元に、該 輪郭データにより表現されるベクトル図形により囲まれ る領域を塗りつぶして生成される2値面像をラスター走 査型式で出力する個とができる。また、同提案は、その 記載内容の如く、ビデオプリンタ等の2値画像出力手段 を用いて可視化するものである。

【0032】さて、特願平4-169581号(従来例 ②) の提案は、以上に説明した特額平3-345062 をさらに改良したものであって、低倍率の変倍画像が太 り気味とならないようにしたものである。即ち、特願平 3-345062号のアウトライン抽出部では、原画の 白画素と黒画素のちょうど真ん中の境界をベクトル抽出 する対象としたのに対し、個の提案では黒面素の間の黒 画素寄りに(黒画素領域を白画案領域に比して巾狭に) 抽出して、かつ、これに合わせたアウトライン平滑を行 うように変更したものである。

【0033】また、一方で、縮小法として、単純間引き (SPC法 [Selective ProcessingConversion]) や、投影法、及びPRES法等がある。SPC法では、 縮小後に、細線の消失や、曲線の凹凸部での断線等が発 生し、画質劣化が著しく、投影法では、SPC法に比し

4.

. 8 -

またPRES法は、縦板共に1/2倍、即ち、面積費で 1/4倍の固定倍率用の額小法であり、この倍率時に は、良好な面質の縮小面像が得られるものの、他の倍率 には対応できない。SPC法及び投影法の詳細に関して はご例えば、面像電子学会誌第7巻第1号(1978)

(新井、安田) 等に記載されている。また、PRES法に関しては、例えば、特願平1-67033等に詳細な記載がある。

.pp. 11~18「ファクシミリ線密度変換の一検討」

[0034]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従 采例①においては、2倍程度以上の比較的大きな倍率で の拡大方向への変倍処理では、高面質で良好な結果が得 られる一方で、1~2倍程度の比較的低倍率での拡大 や、縮小方向の変倍に適用する場合には、以下の2点の 改良の待たれる難点が指摘できる。

【0035】先ず、従来例①では、図11及び図12に 説明した如くに、入力画素格子単位に輪郭辺ベクトル (水平ペクトルもしくは垂直ペクトル) の始点 (輪郭 点)を定義する為に、平滑化預算、並びに低倍率拡大も 20 しくは細小の変倍演算を施した結果得られる平滑・変倍 処理後の輪郭点(水平ベクトル、垂直ベクトル、及び斜 めペクトルの始点)では、変俗前には、互いに近傍にあ った複数の輪郭点の座標値が、変倍後には、ディジタル 画像の格子上での対応位置が全く同一の位置となってし まう座標値となる場合が頻発することになる。即ち、デ ィジタル画像の画素格子を整数の座標系で表現すると、 原面から抽出される各輪郭点の座標値を元に、平滑化液 算(ベクトル辺の中点算出等)や変格演算(一般には少 汝で表現される所望の倍率との乗算)を施して得られる 20 値は、一般的には整数とはならず少数部を持つ。しか し、ディジタル2値画像の画案格子に対応させる為に、 少数部を丸めて整数化する必要が生ずる。この整数化

(四捨五入や切り捨て等) を行う際に、座標値が全く同 じ座標値に整数化されてしまう輪郭点群が発生すること がある。同一輪郭ペクトルループ (複数の輪郭ペクトル [水平ペクトル、逸直ペクトル、もしくは斜めベクト ル] の集合で、この集合に含まれる各輪郭ベクトルが、 一つの翰郭ベクトルの始点が、他の翰郭ベクトルの終点 となり、分岐や合流なく一巡するループとして順に接続 40 じたもの)上で、全く同じ座標値を持った始点と終点を 持つ輪郭ベクトルが存在するということである。 始点と 終点とが同じ座標を持つ輪郭ベクトルというのは、本来 そのペクトルが属する輪郭ペクトルループの表わす輪郭 を表現する上では不用な、言い替えれば、無駄な輪郭点 よりなり、長さが0かつ、向きの定まらないペクトルで ある。この輪郭ベクトルが、後の2値画像再生時の誤動 作の要因となったり、誤動作を防止する為に長さ0のペ クトルの存在確認やその除去をする余分な処理回路もし くは処理モジュールを具備せしめ、コストアップや処理 50 時間の増大を招く原因となっていた。従来例②において は、この傾向はより一層顕著となる。

【0036】次に、第二点目として、縮小時には、低倍 本時にも増して、変倍処理の結果得られる画像が太くつ **ぶれ気味となるという難点が指摘できる。以下、図4~** 図8を用いて例を挙げて説明する。図4において、ハッ チングされた大きな丸印が黒面素を意味し、それ以外の **阿素は白面素として2位画像の一例を表現した。また、** 同図において、横軸がx座標、縦軸がy座標を表わして いる。即ち、同図は、(2.1),(2.2),(3.3),(3.4),(3.5). (4.6),(4.7)の座標値で示される面条(7面条)が黒面 素で他は白画素であるデジタル 2 値画像を表現してい る。また、同図において、○印及び△印は、それぞれ、 従来例①で関示される方法で抽出される粗輪郭辺ベクト ルを表現しており、○印が水平ペクトルの始点、△印が 垂直辺ペクトルの始点を意味している。同図において、 抽出される粗輪郭ペクトルループは、(1.5.0.5) →(1. $5.2.5) \rightarrow (2.5,2.5) \rightarrow (2.5,5.5) \rightarrow (3.5,5.5) \rightarrow (3.5.$ $7.5) \rightarrow (4.5, 7.5) \rightarrow (4.5, 5.5) \rightarrow (3.5, 5.5) \rightarrow (3.5, 2.5)$ 5) →(2.5,2.5) →(2.5,0.5)の順に連なった12点の租 輪郭点の点列として姿現される。(もちろん、点列の最 後に表記した(2.5.0.5) の粗輪郭点が、点列の最初に表 記した (1.5,0.5)の粗輪郭点に接続してループを構成し ている)。

【0037】図5は、図4の例で得られた粗輪郭ベクトルループを破験で表わし、同粗輪郭ベクトルデータを従来例①に開示される第一平滑化を施した結果得られる輪郭ベクトルループを実験で示し、①×印で、輪郭点を示した。この例の場合では、粗輪郭ベクトルループを構成する各租輪郭辺ベクトルの中点の位置に第一平滑化後の輪郭点が定められている。

【0038】図6は、図5で示した第一平滑化後の輪郭ベクトルループを破線で表わし、図4の例で得られた粗輪郭ベクトルループを従来例①に開示される平滑化法で、等倍の条件で第一平滑化及び第二平滑化の両方を含めて平滑化して得られる輪郭ベクトルループを実線で示し、◎印で輪郭点を示した。

【0039】図7は、図6で示した平滑化後の輪郭ベクトルループを破線で表わし、図4の例で得られた粗輪郭ベクトルループを縦方向、及び横方向共に0.7倍(面積比で約0.5倍)の変倍率(縮小率)で、従来例①に関示される平滑・変倍法で得られる平滑・変倍法に輪郭ベクトルループを実験で示し、"◎"+"×"印で輪郭点を示した。

【0040】かくして、得られた、従来例①による平滑・変倍処理で得られる輪郭ベクトルループを構成する輪郭列を、座孫値で姿現すると、図7で示した例では、(1.225.1.05)→(1.4,1.8375)→(1.75.2.8)→(2.1,3.7625)→(2.45.4.55)→(2.8,5.075)→(2.975.4.55)→(2.8,3.7625)→(2.45.2.8)→(2.1.1.8375)→(1.75,1.05)

の数す Teas \rightarrow (1.4.0.7) となる。これを、ディジタル画像の整数格子に近似する為、各座標値を四括五入して得られる座標値列は、(1.1) \rightarrow (1.2) \rightarrow (2.3) \rightarrow (2.4) \rightarrow (2.5) \rightarrow (3.5) \rightarrow (3.5) \rightarrow (3.4) \rightarrow (2.3) \rightarrow (2.2) \rightarrow (2.1) \rightarrow (1.1) となり、(3.5) \rightarrow (3.5) \rightarrow (3.5) \rightarrow (3.5) \rightarrow (3.5) \rightarrow 0 最終点の (1.1)と最初の点 (1.1)の如く、始点と終点の座標値の等しい長さ0の輪郭ベクトルが発生している。

【0041】図8は、図7で示した平滑・変倍済に輪郭ベクトルループを破跡で表わし、同輪郭ベクトルループを構成する輪郭点列を上述の如く、四捨五人により整数化して得られる座標値列として、該座標値列で囲まれる領域の内(境界上含む)の整数格子位置(整数座標で示される画素)を黒画素として表現し、その領域境界を実線で示したものである。

【0042】図4と図8とを改めて比べて見ると、図4は7画素よりなる無画素領域であり、これを面積比で約0、5倍相当の変倍率で処理した結果が図8である。図8は9両素よりなる黒画素領域として生成され、太めかつ濃いめに生成される様を示している。

【0043】このように、アウトラインペクトルで表わ 20 された画像を縮小処理する場合、向きの定まらないペクトルが生じたり、元の画像を忠実に変倍できないという 問題点があった。

【0044】本発明は上記従来例に鑑みてされたもので、従来の縦横独立任意変倍法より高画質な縮小画像を得る事ができ、また、従来のアウトラインベクトルを用いた変倍手法で直接縮小する場合に比べて、無駄な輪郭点の発生を抑え、ベクトルデータの扱いに要するメモリの節約や、向きの定立らないベクトルによる誤動作防止に要する処理回路もしくは処理モジュールを不要とする。30ことを目的とする。

[0045]

-};5--}*\$.

【課題を解決するための手段】本発明によれば、従来例 ①もしくは②で開示される如き、輪郭情報を用いた平滑 変倍法による拡大工程と、これとは異なる第二の変倍法 による稿小工程を用意し、前段で輪郭情報を用いた拡大 法による高品質な拡大画像を生成し、次段で前記、拡大 済画像に対して、第二の変倍法による縮小画像を生成し て、所望の倍率の変倍画像を得る様に構成するものであ る。

【0046】また、上記目的を達成するために本発明の面像処理装置は次のような構成からなる。すなわち、2 値面像から輪郭ベクトルを抽出する抽出手段と、輪郭ベクトルで表現された面像デークを変倍する第一の変倍手段と、該第1の変倍手段により変倍された輪郭ベクトルから2値画像を再生する再生手段と、該再生手段により再生された2値画像を変倍する第二の変倍手段と、前記第一の変倍手段による変倍率と、第二の処理手段による変倍率とを合成した変倍率が、所望の倍率となるよう。 に、前記第1の変倍手段と第2の変倍手段とを制御する50 制御手段とを具備する。

【0047】また、上記目的を達成するために本発明の画像処理方法は次のような構成からなる。すなわち、2 値画像から輪郭ベクトルを抽出する抽出工程と、輪郭ベクトルで表現された画像データを変倍する第一の変倍工程により変倍された輪郭ベクトルから2値画像を再生する再生工程と、該再生工程により再生された2値画像を変倍する第二の変倍工程と、前記第一の変倍工程による変倍率と、第二の処理工程による変倍率とを合成した変倍率が、所望の倍率となるように、前記第1の変倍工程と第2の変倍工程とを制御する制御工程とを具備する。

10

[0048]

【作用】上記構成により、画像を変倍する場合、輪郭ベクトルで表現された画像を変倍する工程と、2位画像を変倍する工程とにより変倍されるため、輸邦ベクトルによる画像を変倍する際の弊害を防止することができる。 【0049】

【実施例】

<実施例1>図1は、本発明の特徴を最も良く扱わす図面であり、同図においてブロック11~15は、従来例の説明に用いた図9に於けるブロック1~5と基本的には同じものである。

【0050】図1に於いて、11は、変倍処理対象のデジタル2位画像を獲得し、ラスター走査形式の2位画像を獲得し、ラスター走査形式の2位画像を出力する2位画像獲得手段である。具体的には、光電走査により原稿を読み取り、2位化して出力するイメージリーダや、ファクシミリ装置の原稿読み取り部(2位化機能を含む)や、ファクシミリ装置の受信機能、及び送受信時に用いられている符号化方式(MH, MR, MMR等)に沿って符号化された画像データを復号化して、ディジタル2位画像に戻す機能を含む)や、ディジタル2位画像に戻す機能を含む)や、ディジタル2位画像に戻す機能を含む)や、LAN(ローカルエリアネットワーク)やRS232C、セントロニクス、SCSI等の通信手段を介して2位画像データを入力するインターフエース部等が、これにあたて

【0051】12は、ラスター走査形式の2値面做から 粗輪部ペクトル(平滑化・変倍処理を施す前のアウトラ インペクトル)を抽出するアウトライン抽出手段であ り、従来の技術の項で説明したアウトライン抽出手段2 と同じものである。

【0052】13は、粗輪郭ベクトルデータをベクトルデータ形態で平滑化及び変倍処理を行うアウトライン平滑・変倍手段であり、従来の技術の項で説明したアウトライン平滑・変倍手段3と同じものである。

【0053】14は、アウトラインベクトルデータから ラスター走査形式の2値画像データを再現する2値画像 再生手段であり、従来の技術で説明した2位画像再生手 段と同じものである。

【0054】16は、アウトラインベクトル情報を用い て平滑・変倍する手段とは異なる第二の変倍手段であ り、例えば図2で示される、擬横方向を各々1/2に縮 小する縮小回路で構成される。図2において、501は 入力される主走査同期クロック507を分周して1/2 の周波数 (即ち、2倍の周期) の出力用主走査同期クロ ック510を生成する主走査同期1/2分周器、502 は入力される副走査同期クロック508を分周して1/ 2の周波数(即ち、2倍の周期)の出力用副走査問期ク ロック511を生成する副走査同期1/2分周器、50 3は、入力面像信号509を入力し、2つのFIFO (First In first Out: 先入先だしメモリ) 504, 5 05それぞれへのデータ入力線513、514に選択出 カするマルチプレクサである。506は、FIFO50 4.505のデータ出力線515.516をそれぞれ入 カし、いずれか一方の信号を画像信号出力512へ選択 出力するセレクタである。

【0055】 面像データが、走査線の開始タイミングを 与える副走査同期信号508と、走査線上の各画素の有 20 効タイミングを与える主走査同期信号507と一体とな って、両便信号509と共に入力されるタイミングチャ ートを図3に示した。図3では、入力副走査同期信号5 08の立ち上がりエッジが走査袋開始タイミングを与え ている。走査線開始タイミングより後にある最初の入力 主走査同期信号507の立ち上がりエッジが、その走査 線での先頭面素のデータが入力画像信号509として与 えられるタイミングを与えている。

【0056】上記の如くに入力されるラスター走査画像 データは、図2の回路に入力されると、まず、副走査同 20 期信号が、副走至同期1/2分周器502で図3の出力 副走査同期信号511に示す如きに分周される。この分 周された信号が、出力用の副走査同期信号として出力さ れる。出力副走査信号511はマルチプレクサ503及 びFIFO504,505にも取り込まれており、マル チプレクサ503での出力FIFOの接続切り換え信号 としても用いられ、また、FIFO504及びFIFO 505の書込みイネーブルと読出しイネーブルの切り換 え信号として用いられる。

【0057】主走査同期信号507は、主走査同期1/ 2分周器501で、図3の出力主走査同期信号510に 示す如きに分周される。この分周された信号が、出力用 の主走査同期信号として出力される。出力主走査同期信 号51.0は、FIFO504, 505にも出力され、各 FIFOの委込み同期信号及び読出し同期信号としても 用いられる。また、出力副走査同期信号511は、セレ クタ506の選択信号としても用いられる。即ち、2つ のFIFOのうちから、マルチプレクサ503により選 択されていない方のFIFOからの出力をセレクトし

. 4.5 50. 回路により入力面條信号を縦横とも1/2に変倍する。 【0058】図1に於ける17は変倍率制御手段であ り、処理全体として得たい倍率を、アウトライン平滑・ 変倍手段13での変倍率と、第二の変倍手段16での変 倍率とに分けて設定し、結果として、処理全体として得 たい倍率を実現する制御を行う。

【0059】先に説明した図2の回路は、縦横共に1/ 2の縮小率を持つ為、変倍率制御手段17は、アウトラ イン平滑・変倍手段13に、あらかじめディップスイッ チやダイヤルスイッチ等で設定されている変倍率を2倍 して(ピットシフトして、)渡すものでもいいし、何か 外部よりI/F (インターフエース)を介して与えられ た倍率を2倍して(ビットシフトして)渡すものであっ ても良い。即ち、入力として与えられる画像サイズに対 し、主走蚕(横)方向、副走蚕(縦)方向独立に、それ ぞれ何倍にするかに情報を、第二の変倍手段での処理倍 本を考慮して、アウトライン平滑・変倍手段に与える手 段である。

【0060】アウトライン抽出手段12は、2値面像獲 得手段11より、ラスター走査形式で2値画像を入力す ると、該 2 値画像の粗輪郭ペクトルデータを抽出し、ア ウトライン平滑・変倍手段13に出力する。アウトライ ン平滑変倍手段13は、変倍率制御手段17によって設 定された変倍率(即ち、主走査方向、及び副走査方向共 に) 最終的に得たい倍率の2倍の倍率) に従って、(座 標値や輪郭辺長に対する算術演算による)アウトライン ベクトル形態での平滑・変倍処理に施し、平滑・変倍処 理されたベクトルデータを生成し、2個面像再生手段1 4に出力する。2値画像再生手段14は、アウトライン 平滑・変倍手段12で得られたアウトラインベクトルデ ータを元に、該データにより表現されるベクトル図形で 囲まれる領域を塗りつぶす(region fill) 事によって 得られる2値画像をラスター走査形式で出力する。 2 値 画像再生手段14より出力されたラスター走套形式の2 値画像データは、図2の回路でなる第二の変倍手段で、 縦横共に1/2倍に間引かれて、最終的に得たい倍率で 変倍された2値画像としてラスター走査形式で出力され る。 2 値面像再生手段からラスター走査形式で出力され た2値画像データは、2値画像出力手段15で、ソフト コピーとしてCRT上に表示されたり、ハードコピーと して紙にプリントアウトされたり、通信路等へ出力され たりする。

【0061】2値画像出力手段15は、ラスター走査形 式の2値画像像を入力して紙にハードコピーとしてプリ ントアウトするプリンタ装置や、CRTの管理面上に表 示するディスプレイ装置や、ディジタル複写機のプリン 夕部や、ファクシミリ装置のプリンタ部や、ファクシミ リ装置の符号化送信部(通信回線を介しての画像データ の送受信時に用いられている符号化方式 (MH, MR, て、出力甌像信号512として出力する。以上のような so MMR等)によって符号化する機能及び通信回線を介し

14

て、データを送信する機能を有する)や、LAN(ローカルエリアネットワーク)やRS232C、セントロニクス、SCS1等の通信手段を介して2値面像を出力するインターフエース部等がこれにあたる。

【0062】以上設明したように、最終的に出力される面像に対して縦横それぞれ2倍の大きさの面像を、アウトライン平滑変倍手段13により生成する。そのため、アウトライン平滑変倍手段による変倍処理によっても元の面像から大きく外れた図形が出力されることはなく、第2の変倍手段は前記出力画像を単純に縦横2/1に間 10引くだけのものであるため、最終的に得られる変倍画像は元の画像に忠実に変倍処理されたものである。

<実施例2>実施例1において、第二の変倍手段は、図2に示す回路で設明したが、これに限るものではない。即ち、図2では、縦横共に1/2倍する回路で説明したが、例えば分周器501や502を1/4分周や1/8分周等、1/2以外の分周比を持つ分周器に変えても良い。この場合、変倍率制御手段17は、アウトライン平滑・変倍手段13に設定する倍率と、第2変倍手段による変倍率とで最終的に得たい倍率となるように、アウトライン平滑変倍手段13の倍率を設定する。例えば、第2変倍手段が1/4分周の場合は4倍、1/8分周の場合は8倍というように、一般に分周比の逆数倍した値に設定すれば良い。また、主走変方向(横)と副走弯方向(縦)とで異なる分周比で変倍されるように構成しても良い。

【0063】第2変倍手段の分周比を1/2に設定する 場合に比し、分周比1/4に設定すれば、全体としての 変倍率は1/2~1倍の間にあったとしても、アウトラ イン平滑変倍手段13による平滑・変倍は2倍以上の倍 30 率を保つ事ができる。

【0064】 前記実施例1で述べたアウトラインベクトル情報による平滑・変倍手段は、基本的には従来例①による方法であるので、2倍未満の倍率時では、課題で述べた長さ0で、かつ、向きの定まらないベクトルが発生する可能性がある。

【0065】よって、前記実施例1では、全体としての 倍率が1~2倍(低倍率申)にある場合には、従来例の 課題で上げた長さ0で、かつ、向きの定まらないベクト ルの発生を無くすことができる。また、1/2~1倍の 40 縮小時には、その発生を完全に抑制することはできないが、従来例に比して、その発生をおさえる効果はある。 この縮小率であっても、1/4分周の場合には、長さ0 のベクトルの生成を無くすことができる。1/8分周の 場合には、全体の倍率が、1/4~1/2倍でも長0で かつ、向きの定まらないベクトルの発生を無くす事ができる。

【0066】また、ファクシミリの標準モードのように 読み取り密度が主走査と副走査で異なる画像を変倍する 場合には、分周比が、主走査方向と、副走査方向で異な 80 る設定をする事が最適となる事もあり得る。この場合には、主定否方向と副走否方向で最適となる分周比を持つ 分周器を用いれば良い。分周器としては、例えばフリップフロップや、カウンタ等を用いた公知の回路で構成できる。カウンタを用いると、ブリセットする値を変更する事でキャリーの発生するタイミングを可変にして分周比を変更できるように構成する事も可能である。

〈実施例3〉前記実施例1及び実施例2で説明した第二の変倍手段は、共に、従来例で説明した単純問引き(SPC法)による方法であるが、これに限るものではなく、同じく従来例で説明した投影法や、或いはPRES法等を用いて構成してももちろん良い。これらの場合には、単純問引き(SPC法)による方法で、第二の変俗手段を構成するよりも高面質を得る事ができる。

【0067】尚、本発明は、複数の機器から構成されるシステムに適用しても1つの機器から成る装度に適用しても良い。また、本発明は、システム或は装置にプログラムを供給することによって達成される場合にも適用できることはいうまでもない。

【発明の効果】以上を説明したように、本発明に係る画像処理装置及び方法は、アウトラインベクトルを用いた変俗を拡大方向に用い、その後、他の手法で紹小する事によって、従来の縦横独立任意変倍法より高画質な縮小画像を得る事ができる効果がある。

【0068】また、従来のアウトラインベクトルを用いた変倍手法で直接縮小する場合に比べて、無駄な輪郭点の発生を抑え、ベクトルデータの扱いに要するメモリの節約や、向きの定主らないベクトルによる誤動作防止に要する処理回路もしくは処理モジュールを不要とする効果を有する。

[0069]

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の画像処理装置の特徴を最も良く変わす ブロック図である。

【図2】第二の変倍手段の構成例を示す図である。

【図3】図2で示した構成で想定するラスター走査阿期 信号を示す図である。

【図4】従来法における不具合例を説明する図である。

【図5】従来法における不具合例を説明する図である。

【図6】従来法における不具合例を説明する図である。

【図7】従来法における不具合例を説明する図である。

【図8】従来法における不具合例を説明する図である。

【図9】従来例を概説する図である。

【図10】従来例を概説する図である。

【図11】従来例を概説する図である。

【図12】従来例を概説する図である。

【図13】従来例を概説する図である。

【図14】従来例を概説する図である。

【図15】従来例を概説する図である。

【図16】従来例を概説する図である。

15

【図17】従来例を概説する図である。

【図18】従来例を概説する図である。

【図19】従来例を概説する図である。

【符号の説明】

2 値画像獲得手段

12 アウトライン抽出手段

13 アウトライン平滑・変倍手段

始出手段

14 2 値面像再生手段

15 2 館画像出力手段

16 第二の変倍手段

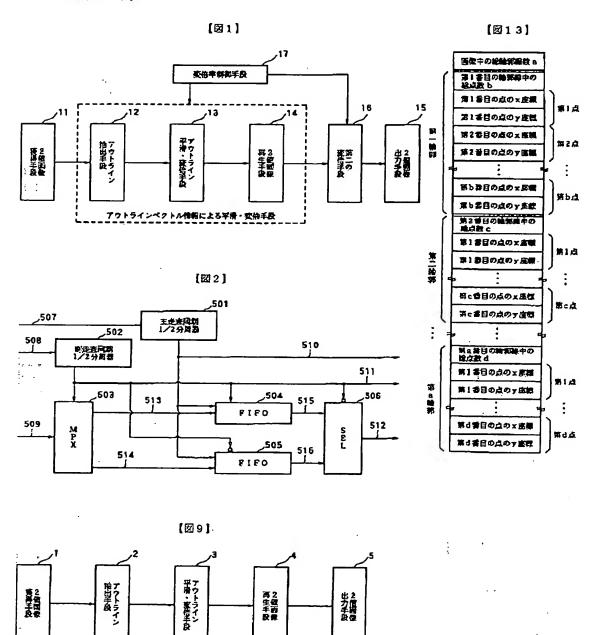
17 変倍率制御手段

503 マルチプレクサ

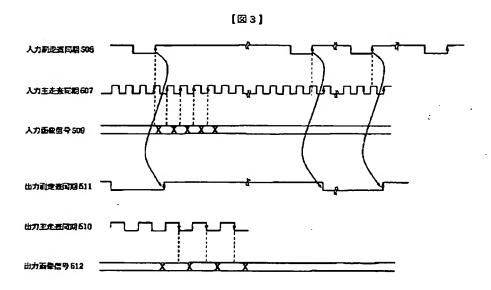
504, 505 ファーストインファーストアウトメモ

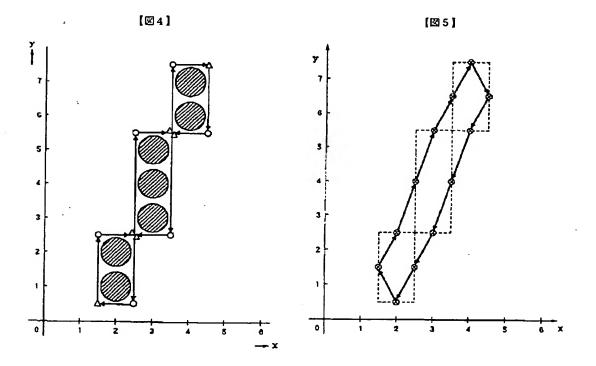
16

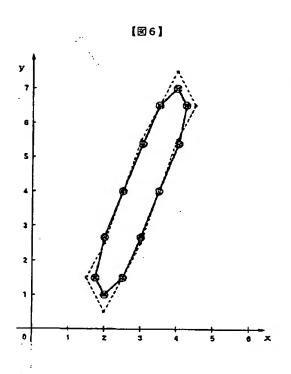
506 セレクタ

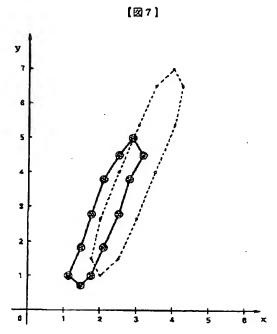


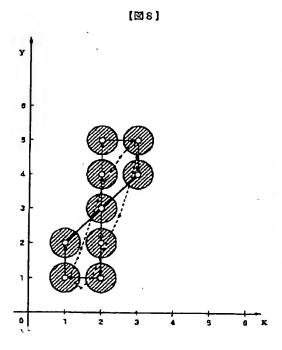
出力手段 と質問を

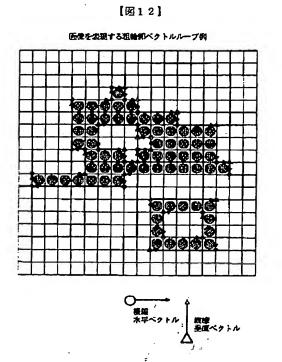


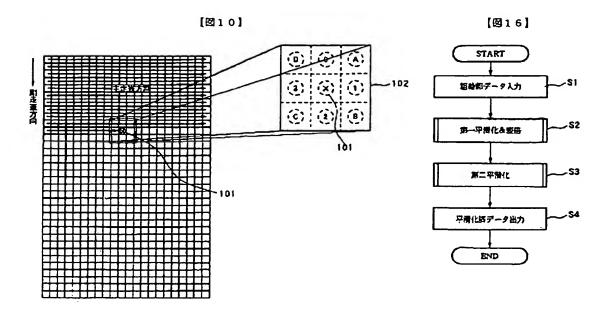


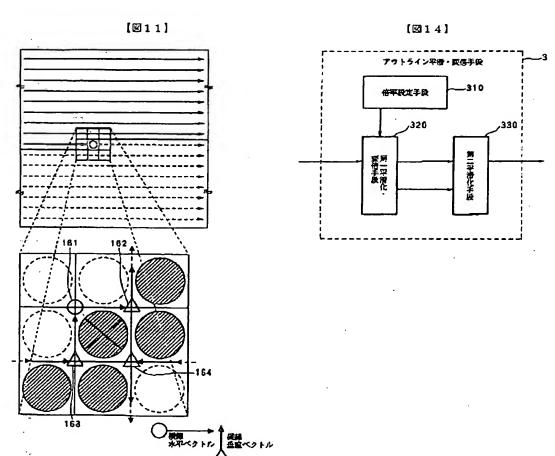


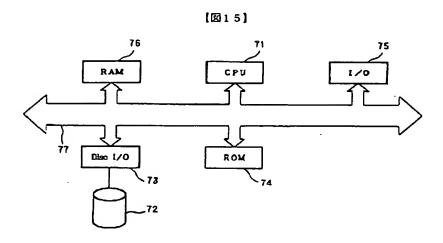


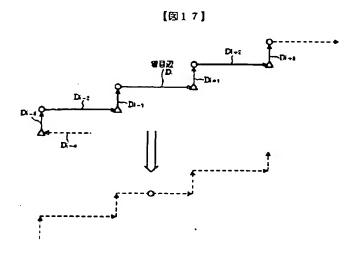


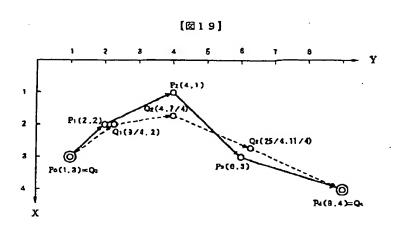




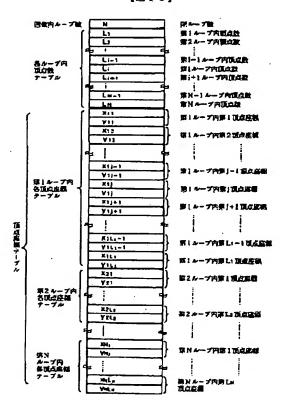








[图18]



フロントページの続き

(72)発明者 川奘 毅史

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ ノン株式会社内

٠:

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

| □ BLACK BORDERS |
|---|
| ☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES |
| ☐ FADED TEXT OR DRAWING |
| ☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING |
| ☐ SKEWED/SLANTED IMAGES |
| ☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS |
| ☐ GRAY SCALE DOCUMENTS |
| LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT |
| ☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY |
| |

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.